



Bevezetés az algebra 2

BMETE91AM37



Alkalmazások

H607 – 2018-05-14



Wetttl Ferenc

ALGEBRA TANSZÉK

Kombinatorika

Kombinatorika

Fisher-egyenlőtlenség

- D Tekintsük a v -elemű P halmaz részhalmazainak egy halmazát. E részhalmazokat **blokkoknak** nevezzük, míg P elemeit pontoknak. Azt mondjuk, hogy e blokkok **2-struktúrát** alkotnak, ha P bármely két pontja pontosan $\lambda > 0$ számú blokkban van, és van legalább egy nem triviális blokk a rendszerben, azaz amelynek legalább 2 pontja van, de nem tartalmazza P összes pontját.
- T **Fisher-egyenlőtlenség**: Bármely 2-struktúra blokkjainak száma legalább annyi, mint pontjaié, azaz $b \geq v$.

B Jelöljék a 2-struktúra pontjait az 1-től v -ig terjedő egészek, a j -edik blokkot B_j ($j = 1, 2, \dots, b$). Illeszkedési mátrixa \mathbf{M} , ahol

$$m_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{ha } i \in B_j, \\ 0, & \text{egyébként.} \end{cases}$$

$$\mathbf{A} = \mathbf{M}\mathbf{M}^T = \begin{bmatrix} r_1 & \lambda & \dots & \lambda \\ \lambda & r_2 & \dots & \lambda \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda & \lambda & \dots & r_v \end{bmatrix} = \lambda \mathbf{J}_v + \text{diag}(r_1 - \lambda, r_2 - \lambda, \dots, r_v - \lambda),$$

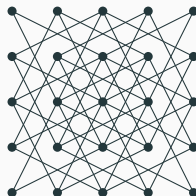
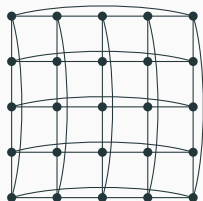
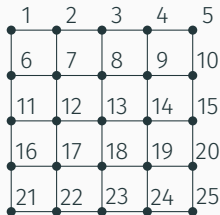
ahol \mathbf{J}_v a csupa 1-esből álló $v \times v$ -es mátrix, és r_i az i pont foka.

- A \mathbf{J}_v pozitív szemidefinit, ugyanis szimmetrikus és ha $\mathbf{0} \neq \mathbf{x} \in \mathbb{R}^v$ tetszőleges, akkor $\mathbf{x}^T \mathbf{J}_v \mathbf{x} = \sum_{i,j} x_i x_j = (\sum_i x_i)^2 \geq 0$.
- $\text{diag}(r_1 - \lambda, r_2 - \lambda, \dots, r_v - \lambda)$ poz.def, mert $r_i > \lambda$. ($r_i = \lambda$ esetén $\forall j \neq i$ pontra az i -t tartalmazó blokkok tartalmazzák j -t is, vagyis nem létezne nem triviális blokk.)
- Pozitív definit + pozitív szemidefinit = pozitív definit $\rightsquigarrow \mathbf{A}$ invertálható, rangja $v \rightsquigarrow \mathbf{M}_{v \times b}$ rangja $v \rightsquigarrow b \geq v$.

Kombinatorika

Lámpácskás játék

- m lámpák egyúttal kapcsolók is, megnyomásukra megváltozik a saját és bizonyos „szomszédai” állapota is.
- „XL25” 1983, Mérő László, „Lights Out!” 90-es évek
 - „Button Madness”, a szomszédtság a határon átnyúlik (tórusz),
 - „Gamze”, ahol a lámpák rombuszalakban vannak elhelyezve,
 - „Lights Out 2000”, a lámpáknak három állapotuk van (kikapcsolt, piros, zöld),
 - „Lights Out Cube”, a lámpák egy $3 \times 3 \times 3$ -as kocka oldalain vannak,
 - „Orbix”, ahol a lámpák egy dodekaéder csúcsaira vannak helyezve,
 - „Merlin”, 70-es évek 3×3 -as táblán



Illeszkedési mátrix

$$A = \begin{bmatrix} 110001000000000000000000 \\ 111000100000000000000000 \\ 011100010000000000000000 \\ 001110001000000000000000 \\ 000110000100000000000000 \\ 100001100010000000000000 \\ 010001110001000000000000 \\ 001000111000100000000000 \\ 000100011100010000000000 \\ 000010001100001000000000 \\ 000001000011000100000000 \\ 000000100011100010000000 \\ 000000010001110001000000 \\ 000000001000111000100000 \\ 000000000100011000010000 \\ 000000000010000110001000 \\ 000000000001000111000100 \\ 000000000000100011100010 \\ 0000000000000100011100001 \\ 000000000000001000011100 \\ 000000000000000100011100 \\ 000000000000000010001110 \\ 000000000000000001000111 \\ 0000000000000000001000111 \\ 00000000000000000001000111 \end{bmatrix}$$

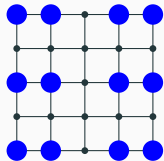
- Egy gomb páros sokszori megnyomása olyan, mintha egyszer sem nyomtuk volna meg, míg páratlan sokszori megnyomása egy nyomással ekvivalens. Eszerint a nyomások számát modulo 2 számolhatjuk, vagyis \mathbb{F}_2 elemeivel.
- Másrészt a fenti mátrix is tekinthető \mathbb{F}_2 fölöttinek, melynek i -edik oszlopa azt adja meg, hogy az i jelű gomb megnyomására mely lámpák állapota változik meg.
- Jelölje $\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^{25}$ azt a vektort, melynek x_i koordinátája 1, ha az i gombot páratlan sokszor nyomtuk meg, és 0, ha páros sokszor. \mathbf{Ax} azt a vektort adja eredményül, melynek i -edik koordinátája akkor 1, ha az i gomb állapota az \mathbf{x} vektor szerinti gombok megnyomása után megváltozik, és akkor 0, ha nem.
- Ha kezdetben a lámpák állapotát egy \mathbf{b} vektor írja le ($b_i = 1$, ha az i lámpa ég, $b_i = 0$, ha nem), akkor a lámpák pontosan akkor kapcsolhatók le, ha van olyan \mathbf{x} vektor, melyre $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$.

- Ha minden lámpa ég, akkor az $\mathbf{Ax} = \mathbf{1}$ egyenletet kell megoldani:

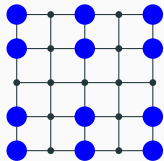
$$\mathbf{R} = \text{rref}(\mathbf{A}) = \left[\begin{array}{l} 1000000000000000000000000000001 \\ 0100000000000000000000000000010 \\ 0010000000000000000000000000011 \\ 0001000000000000000000000000010 \\ 0000100000000000000000000000001 \\ 0000010000000000000000000000011 \\ 0000001000000000000000000000000 \\ 0000000100000000000000000000011 \\ 0000000010000000000000000000000 \\ 0000000001000000000000000000001 \\ 0000000000100000000000000000011 \\ 0000000000010000000000000000010 \\ 0000000000001000000000000000010 \\ 0000000000000100000000000000000 \\ 0000000000000010000000000000010 \\ 0000000000000001000000000000000 \\ 0000000000000000100000000000010 \\ 0000000000000000010000000000001 \\ 0000000000000000001000000000000 \\ 0000000000000000000100000000001 \\ 0000000000000000000010000000001 \\ 00000000000000000000010001 \\ 0000000000000000000000000001010 \\ 0000000000000000000000000000111 \\ 0000000000000000000000000000000 \\ 0000000000000000000000000000000 \end{array} \right]$$

- \mathbf{A} nem invertálható $\rightsquigarrow \mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ nem oldható meg minden \mathbf{b} vektorra!
- $r(\mathbf{A}) = 23$, $\dim(\mathcal{N}(\mathbf{A})) = 25 - 23 = 2$, négy vektora: $\mathbf{0}$,
 $\mathbf{u} = 1101100000110110000011011$, $\mathbf{v} = 1010110101000001010110101$,
 $\mathbf{u} + \mathbf{v} = 0111010101110111010101110$.

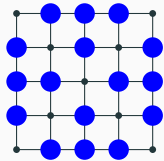
- Ezek tehát azok a minták, melyek gombjainak megnyomása nem változtatja meg a a lámpák állapotát:



az u vektor

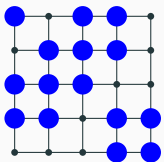


a v vektor

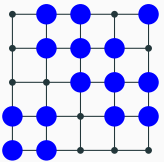


az $u + v$ vektor

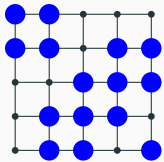
- Az $Ax = 1$ megoldásai egyikéhez a nulltér fenti elemeit hozzáadva megkapjuk az összes megoldást:



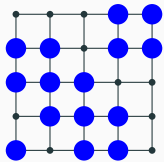
x



$x + u$



$x + v$



$x + u + v$

F Jellemezzük a meg nem oldható konfigurációkat!

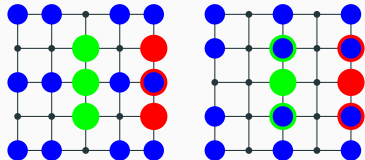
M A megoldhatók az \mathbf{A} oszlopterében vannak, azon kívül a nem megoldhatók.

$$\mathbf{A} = \mathbf{A}^T \rightsquigarrow \mathcal{O}(\mathbf{A}) = \mathcal{S}(\mathbf{A}) \text{ és } \mathcal{N}(\mathbf{A})^\perp = \mathcal{O}(\mathbf{A}) \rightsquigarrow$$

$\mathbf{b} \in \mathcal{O}(\mathbf{A}) \iff \mathbf{b} \perp \mathcal{N}(\mathbf{A}) \iff \mathbf{b} \cdot \mathbf{u} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{b} \cdot (\mathbf{u} + \mathbf{v}) = 0$ (ahol \mathbf{u}, \mathbf{v} és $\mathbf{u} + \mathbf{v}$ a nulltér három nemzérus vektora) $\mathbf{b} \cdot \mathbf{u} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{v} = 0 \rightsquigarrow$

$\mathbf{b} \notin \mathcal{O}(\mathbf{A}) \iff \mathbf{b} \cdot \mathbf{u} = 1$ vagy $\mathbf{b} \cdot \mathbf{v} = 1 \iff$ ha a \mathbf{b} minta pontosan akkor nem kapcsolható le, ha az \mathbf{u} és \mathbf{v} legalább egyikét páratlan sok pontban metszi.

- Például az alábbi zöld minta lekapcsolható, a piros nem:



Kombinatorika

Gráfok

Á Egy egyszerű G gráf adjacencia (szomszédsági) mátrixát jelölje \mathbf{A}_G .
Ekkor

1. $\text{trace}(\mathbf{A}_G) = 0$
2. \mathbf{A}_G szimmetrikus 2×2 -es minorainak összege $= -|E(G)|$
3. \mathbf{A}_G szimmetrikus 3×3 -as minorainak összege $= 2 \times$ háromszögek száma.
4. Ha $d(i, j) = k$ (a két pont távolsága G -ben), akkor $\mathbf{I}, \mathbf{A}_G, \dots, \mathbf{A}_G^k$ lineárisan függetlenek.

B 1. A főátlóban 0-k vannak.

2. Az i -edik és j -edik sorok kerszteződésében lévő ilyen minor pontosan akkor nem a zérusmátrix, ha i és j indexű pontok össze vannak kötve G -ben, ekkor viszont a minor $|\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}| = -1$.

3.
$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 2$$

T Ha G egyszerű, akkor \mathbf{A}_G sajátértékeire

$$\sum_i \lambda_i^k$$

a k -hosszú zárt séták számát adja ($k \in \mathbb{N}^+$).

B $k = 1$: nincs hurokél \rightsquigarrow

$$\sum_i \lambda_i = \text{trace}(\mathbf{A}_G) = 0.$$

$k = 2$: nincs többszörös él $\rightsquigarrow \mathbf{A}_G^2$ főátlójában a pontok fokai vannak, és minden élen két 2-hosszú zárt séta tehető:

$$\sum_i \lambda_i^2 = \text{trace} \mathbf{A}_G^2 = \sum_{j=1}^v d_j = 2|E(G)|,$$

$k > 2$: hasonlóan $\text{trace} \mathbf{A}_G^k$ a zárt k -hosszú séták száma.

Páros gráfok spektruma

T A G gráf pontosan akkor páros, ha spektruma szimmetrikus az origóra.

B (G gráf \Rightarrow szimmetrikus a spektrum): G páros gráf $\rightsquigarrow \mathbf{A}_G$ blokkmátrix alakja

$$\mathbf{A}_G = \begin{bmatrix} \mathbf{O} & \mathbf{B} \\ \mathbf{B}^T & \mathbf{O} \end{bmatrix}$$

\rightsquigarrow ha $(\lambda, (\mathbf{u}, \mathbf{v}))$ sajátpár, akkor $(-\lambda, (\mathbf{u}, -\mathbf{v}))$ is, ui.

$$\begin{bmatrix} \mathbf{O} & \mathbf{B} \\ \mathbf{B}^T & \mathbf{O} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}\mathbf{v} \\ \mathbf{B}^T\mathbf{u} \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \end{bmatrix} \rightsquigarrow \begin{bmatrix} \mathbf{O} & \mathbf{B} \\ \mathbf{B}^T & \mathbf{O} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ -\mathbf{v} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\mathbf{B}\mathbf{v} \\ \mathbf{B}^T\mathbf{u} \end{bmatrix} = -\lambda \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ -\mathbf{v} \end{bmatrix}$$

- (szimmetrikus a spektrum $\Rightarrow G$ páros): szimmetrikus a spektrum $\rightsquigarrow \sum_{i=1}^s \lambda_i^{2k+1} = 0 \rightsquigarrow$ a páratlan körök száma 0 $\rightsquigarrow G$ páros.

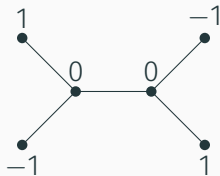
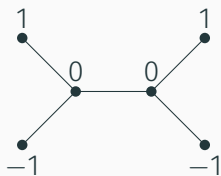
P Határozzuk meg az alábbi G gráf spektrumát csak a gráf alapján, az adjacenciamátrix felírása nélkül:



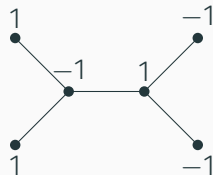
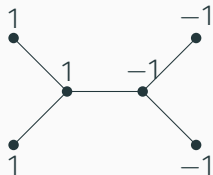
M $A_G \mathbf{x} = \lambda \mathbf{x}$ jelentése: minden csúcsra írunk egy x_i súlyt úgy, hogy az x_i súlynak az i -edik csúcs szomszédaira írt súlyok összege épp a λ -szorosa legyen ($\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_6)$).

- Vegyük észre, hogy e gráf páros, így spektruma szimmetrikus.
- Próbálkozzunk a levelekre 1-et vagy -1 -et írni, hisz a sajátvektor egy konstanssal beszorozható.
- Lehet-e λ a 0, 1, 2 számok valamelyike?

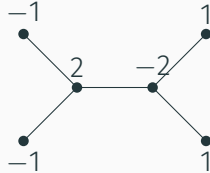
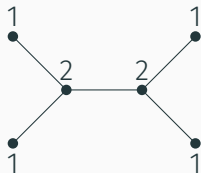
- $\lambda = 0$:



- $\lambda = \pm 1$:



- $\lambda = \pm 2$:



Hibajavító kódok

Hibajelző és hibajavító kódok

D Hamming-távolság: $d_H(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = |\{i : x_i \neq y_i\}|$

P $d_H(01001110, 01101100) = 2$

m ez metrika

Alappéldák: egyszerű hibajelző és hibajavító kódok

- P Ismétlődő kód:** a kódábécé tetszőleges, és a kód álljon azokból az n -hosszú kódszavakból, melyek minden koordinátája azonos. E kód legföljebb $n - 1$ hibát jelez, és $\lfloor \frac{n-1}{2} \rfloor$ hibát javít.
- P Paritásellenőrző kód:** $(n - 1)$ -hosszú \mathbf{b} bitvektorhoz még egy bitet csatolunk, melynek értéke 1, ha \mathbf{b} -ben páratlan sok bit egyenlő 1-gyel, egyébként 0, akkor olyan n -hosszú vektort kapunk, melyben páros sok 1-es van.

A paritásellenőrző kód 1-hibajelző, de jelez minden olyan hibát, melyben páratlan sok koordináta változik meg.

- P Nullösszegű kód:** \mathbb{Z}_m^n összes olyan $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ vektorából álló kód, melyekre $v_1 + v_2 + \dots + v_n = 0$, azaz melyekre $\mathbf{1} \cdot \mathbf{v} = 0$.

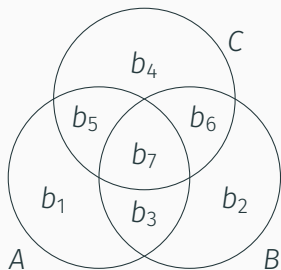
Hamming-kód

- D Bináris $[7, 4, 3]_2$ Hamming-kód (7-hosszú kódszavak, egy 4-hosszú üzenethez három paritásbitet ad, és bármely két kódszó távolsága ≥ 3 , binűris): A kódolandó üzenet $b_3b_5b_6b_7$, a kód $\mathbf{b} = b_1b_2b_3b_4b_5b_6b_7$, a b_1, b_2, b_4 paritásbitekre fennállnak:

$$b_1 + b_3 + b_5 + b_7 = 0$$

$$b_2 + b_3 + b_6 + b_7 = 0$$

$$b_4 + b_5 + b_6 + b_7 = 0$$



- Á** A kód \mathbb{F}_2^7 16 vektorából áll, 2-hibajelző, és 1-hibajavító. \mathbb{F}_2^7 minden vektora vagy kódvektor, vagy egyetlen koordináta megváltoztatásával azzá tehető!
- Á** A fenti Hamming-kód perfekt, azaz a kódszavak köré emelt (Hamming-távolságban mérve) 1-sugarú gömbök hézagtalanul és átfedés nélkül lefedik az \mathbb{F}_2^7 teret.
- HF** 7 halálraítélt körben ül, mindegyikük fején egy véletlenül kiválasztott piros vagy fekete sapka. Mindenki látja a többiek sapkáját, de a sajátját senki. Semmi módon nem kommunikálhatnak egymással. Egy idő után egyszerre mindegyiküknek tippelnie kell a saját sapkája színére. Három válasz lehetséges: „nem tudom”, „fekete”, „piros”. Ha senki nem találja el, vagy csak egy is akad, aki téved, mind meghalnak, egyébként mind megmenekülnek. Javasoljunk olyan eljárást, amivel a legnagyobb eséllyel menekülhetnek?

Titokmegosztás

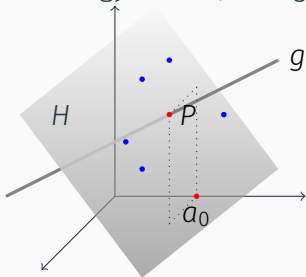
Küszöbséma interpolációs polinommal (Shamir)

n ember közül bármely k föl tudja fedni a titkot: (n, k)
küszöbséma.

Interpolációs polinommal: korábban vettük

Geometriai konstrukció (Blakley)

- K a t -dimenziós $\mathcal{V} = \mathbb{F}_q^t$ tér egy véletlen $P = (a_0, \dots, a_{t-1})$ pontjának első koordinátája a titok. Publikálva van egy ezen a ponton átmenő g egyenes, mely nem merőleges az $\mathbf{e}_1 = (1, 0, \dots, 0)$ vektorra, így pontjainak első koordinátái végigfutnak \mathbb{F}_q elemein.
- A résztvevők megkapják egy P -n átmenő, de \mathbf{e}_1 -re nem merőleges és g -t nem tartalmazó H (affin) hipersík egy-egy általános helyzetű pontját. Így bármely t résztvevő egyértelműen föl tudja írni H egyenletét, és a g -vel való metszéspontját.



Tetszőleges részhalmazokra (Brickel)

K titok: $\mathbf{a} = (a_0, a_1, \dots, a_t) \in \mathbb{F}_q^{t+1}$ vektort első koordinátája, az $a_0 \in \mathbb{F}_q$

A p_i résztvevőhöz rendel egy $\mathbf{v}_i \in \mathbb{F}_q^{t+1}$ vektort, publikálja.

résztitok: $s_i = \mathbf{v}_i \cdot \mathbf{a} \in \mathbb{F}_q$

T Jelölje $T \subseteq P$ a résztvevők egy halmazát. A T -be tartozó résztvevők pontosan akkor tudják meghatározni a_0 -t, ha az $\mathbf{e}_1 = (1, 0, \dots, 0)$ vektor benne van a T -beli résztvevők vektorai által kifeszített altérben. Ha \mathbf{e}_1 nincs ebben az altérben, a T -beli résztvevők semmit nem tudnak meg a titokról.

B A \mathbf{V} mátrix sorai a T -beliek vektorai, és \mathbf{s} koordinátái a T -beliek résztitkai.

TFH $\mathbf{e}_1 \in \mathcal{S}(\mathbf{V}) \rightsquigarrow$ létezik olyan \mathbf{w} vektor, hogy $\mathbf{w}^T \mathbf{V} = \mathbf{e}_1^T$, így $\mathbf{w}^T \mathbf{V} \mathbf{a} = a_0$. Mivel a konstrukció szerint $\mathbf{V} \mathbf{a} = \mathbf{s}$, ezért $\mathbf{w}^T \mathbf{s} = a_0$, hisz \mathbf{w} a T -beli résztvevők által meghatározható.

TFH $\mathbf{e}_1 \notin \mathcal{S}(\mathbf{V})$. $\mathbf{V} = [\mathbf{u}_0 | \mathbf{u}_1 | \dots | \mathbf{u}_t]$. Ha $\mathbf{u}_0 \notin \text{span}(\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_t)$, akkor van olyan \mathbf{d} vektor, hogy $\mathbf{d} \cdot \mathbf{u}_i = 0$, ha $i = 1, 2, \dots, t$, és $\mathbf{d} \cdot \mathbf{u}_0 = 1$.
 $\rightsquigarrow \mathbf{d}^T \mathbf{V} = \mathbf{e}_1$, ellentmondás $\rightsquigarrow \mathbf{u}_0 \in \text{span}(\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_t)$, így van olyan \mathbf{w} vektor, hogy $\mathbf{V} \mathbf{w} = \mathbf{0}$, de $w_0 \neq 0$. Az ugyan igaz, hogy $\mathbf{s} = \mathbf{V} \mathbf{a}$, de tetszőleges $c \in \mathbb{F}_q$ konstansra $\mathbf{s} = \mathbf{V} \mathbf{a} = \mathbf{V}(\mathbf{a} + c \mathbf{w})$ is teljesül. Így bármely c_0 -hoz található olyan $\mathbf{c} = (c_0, c_1, \dots, c_t)$ vektor, hogy $\mathbf{s} = \mathbf{V} \mathbf{c}$. Így a T -beli résztvevők semmit nem tudhatnak a_0 -ról.

Differenciaegyenlet-rendszerek

Fibonacci-sorozat explicit alakja

P A **Fibonacci-sorozat** $F_0 = 0, F_1 = 1, F_{n+1} = F_n + F_{n-1}$ (0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, 89, 144, 233, 377, 610, 987,...) explicit alakja:

$$F_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n - \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n \right)$$

M Keressünk a rekurzív képletre $F_n = \lambda^n$ alakú megoldást!

$$\lambda^{n+1} = \lambda^n + \lambda^{n-1} \rightsquigarrow \lambda^2 - \lambda - 1 = 0 \rightsquigarrow \lambda_{1,2} = \frac{1 \pm \sqrt{5}}{2}$$

Az $(1, \lambda_j, \lambda_j^2, \dots)$ sorozatok lin. ftlenek, ui. $\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ \frac{1+\sqrt{5}}{2} & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{vmatrix} \neq 0$

- Lineáris kombinációik mind megoldások: $c_1 \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n + c_2 \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$
- A kezdeti feltételek ($F_0 = 0, F_1 = 1$) kielégítéséhez megoldandó

$$\begin{aligned} c_1 + c_2 &= 0 \\ c_1 \frac{1 + \sqrt{5}}{2} + c_2 \frac{1 - \sqrt{5}}{2} &= 1 \end{aligned} \rightsquigarrow c_1 = -c_2 = \frac{1}{\sqrt{5}}.$$

Állandó együtthatós homogén lineáris differenciaegyenlet

- D d -edrendű állandó együtthatós homogén lineáris differenciaegyenlet (d -edrendű rekurzív sorozat):

$$x_n = a_1x_{n-1} + a_2x_{n-2} + \dots + a_dx_{n-d}, \quad (\text{DAE})$$

ahol a_1, a_2, \dots, a_d és a kezdeti feltételül szolgáló x_0, x_1, \dots, x_{d-1} adott konstansok, x_d, x_{d+1}, \dots ismeretlenek.

- Á Ha (x_0, x_1, x_2, \dots) és (y_0, y_1, y_2, \dots) megoldásai egy (állandó együtthatós) homogén lineáris differenciaegyenletnek, akkor tetszőleges $c, d \in \mathbb{R}$ konstansokra $(cx_0 + dy_0, cx_1 + dy_1, \dots)$ is.

- D A DAE **karakterisztikus polinomja**

$\chi(t) = t^d - a_1t^{d-1} - a_2t^{d-2} - \dots - a_d$, gyökei a **sajátértékek**.

- E definíció eredetét hamarosan megvilágítjuk.

Differenciaegyenlet-rendszerek

Differenciaegyenlet-rendszerek megoldása

Differenciaegyenletrendszer (DAER)

D Elsőrendű lineáris differenciaegyenlet-rendszer:

$$\mathbf{x}_{n+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_n \quad \text{homogén}$$

$$\mathbf{x}_{n+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_n + \mathbf{b}_n \quad \text{inhomogén}$$

ahol \mathbf{x}_0 , \mathbf{b}_0 , \mathbf{b}_1 , \mathbf{b}_2 ... ismert vektorok, \mathbf{x}_n ismeretlen, ha $n > 0$.

T Az elsőrendű lineáris differenciaegyenlet-rendszer megoldása

$$\mathbf{x}_n = \mathbf{A}^n \mathbf{x}_0, \quad \text{(homogén)}$$

$$\mathbf{x}_n = \mathbf{A}^n \mathbf{x}_0 + \sum_{i=0}^{n-1} \mathbf{A}^{n-1-i} \mathbf{b}_i, \quad \text{(inhomogén)}$$

ahol $n > 0$.

B Behelyettesítés ✓. A rekurzióból következik a mo. egyértelműsége.

F Milyen $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ mátrixra igaz, hogy az $\mathbf{x}_{n+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_n + \mathbf{b}$ sorozat minden $\mathbf{b}, \mathbf{x}_0 \in \mathbb{C}^n$ vektorra konvergens? Mi a határérték?

M A tétel szerint $\mathbf{x}_n = \mathbf{A}^n \mathbf{x}_0 + (\mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^{n-1})\mathbf{b}$: ekkor $\mathbf{x}_0 = \mathbf{0}$ esetén $\forall \mathbf{b}$ -re konv $\iff \mathbf{I} + \mathbf{A} + \dots + \mathbf{A}^{n-1}$ konv $\iff \rho(\mathbf{A}) < 1$

- $\rightsquigarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{A}^n = \mathbf{O}$, $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{I} + \mathbf{A} + \dots + \mathbf{A}^{n-1} = (\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1} \rightsquigarrow \mathbf{x}_n \rightarrow \mathbf{O}\mathbf{x}_0 + (\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1}\mathbf{b} = (\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1}\mathbf{b}$, ami *nem függ* \mathbf{x}_0 -tól.

P Konvergens-e az $\mathbf{x}_n = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \mathbf{x}_{n-1} + \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix}$ sorozat? Mi a határértéke?

M $\chi(\lambda) = \begin{vmatrix} \frac{2}{3} - \lambda & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - \frac{1}{3}\lambda - \frac{1}{3}$

$\chi(-1) > 0$, $\chi(0) < 0$, $\chi(1) > 0 \rightsquigarrow \rho(\mathbf{A}) < 1 \rightsquigarrow$ a sorozat konvergens!

- $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{x}_n = (\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1}\mathbf{b} = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{4}{3} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$.

m Minden állandó együtthatós d -edrendű homogén lineáris differenciaegyenlet átírható elsőrendű homogén lineáris differenciaegyenlet-rendszerre (DAER): ha

$x_n - a_1x_{n-1} - \dots - a_dx_{n-d} = 0$ ($x_d - a_1x_{d-1} - \dots - a_dx_0 = 0$), akkor

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{d-1} \\ x_d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \\ a_d & a_{d-1} & \dots & a_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_0 \\ \vdots \\ x_{d-2} \\ x_{d-1} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x}_1 = \mathbf{A}\mathbf{x}_0 \text{ ill.}$$

$$\begin{bmatrix} x_{n+1} \\ \vdots \\ x_{n+d-1} \\ x_{n+d} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \\ a_d & a_{d-1} & \dots & a_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_n \\ \vdots \\ x_{n+d-2} \\ x_{n+d-1} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x}_{n+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_n,$$

ahol $\mathbf{x}_n = (x_n, \dots, x_{n+d-1})$, és \mathbf{A} a $\chi(t)$ kísérő mátrixának transzponáltja, melynek sajátértékei épp a DAE sajátértékei, és melyre $\mu(t) = \pm\chi(t)$, így minden s.ért.-hez egy J -blokk tartozik.

Differenciaegyenlet-rendszerek

Differenciaegyenlet megoldása

T DAE összes megoldása:

1. Ha λ sajátértéke a (DAE) DAE-nek, akkor az $x_n = \lambda^n$ sorozat egy megoldás.
2. Ha a (DAE) spektruma $\{\lambda_1, \dots, \lambda_s\}$, ahol a λ_i algebrai multiplicitása a_i , akkor a (DAE) összes megoldása előáll

$$x_n = \sum_{i=1}^s \sum_{j=0}^{a_i-1} c_{ij} n^j \lambda_i^n$$

alakban. A c_{ij} együtthatók megkaphatók a kezdeti feltételekből.

3. Speciálisan, ha a (DAE) sajátértékei mind különbözőek, akkor az összes megoldás előáll

$$x_n = \sum_{i=1}^d c_i \lambda_i^n$$

alakban.

B 1. $\chi(\lambda) = 0 \rightsquigarrow \lambda^d = a_1\lambda^{d-1} + a_2\lambda^{d-2} + \dots + a_d \rightsquigarrow$
 $\lambda^n = a_1\lambda^{n-1} + a_2\lambda^{n-2} + \dots + a_d\lambda^{n-d} \rightsquigarrow \lambda^n$ megoldás.

- 2. $\mathbf{x}_n = \mathbf{A}\mathbf{x}_{n-1} \rightsquigarrow \mathbf{x}_n = \mathbf{A}^n\mathbf{x}_0 \rightsquigarrow \mathbf{x}_n = \mathbf{C}\mathbf{J}^n\mathbf{C}^{-1}\mathbf{x}_0$.

- \mathbf{J}^n egy a algebrai multiplicitású λ -hoz tartozó diagonális blokkja

$$\begin{bmatrix} \lambda & 1 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda \end{bmatrix}_{a \times a}^n = \begin{bmatrix} \lambda^n & \binom{n}{1}\lambda^{n-1} & \dots & \\ 0 & \lambda^n & \dots & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda^n \end{bmatrix}.$$

- E blokk minden eleme a $\lambda^n, n\lambda^n, n^2\lambda^n, \dots, n^{a-1}\lambda^n$ elemek konstans (n -től független!) együtthatókkal vett lineáris kombinációja (pl.

$$\binom{n}{1}\lambda^{n-1} = \left(\frac{1}{\lambda}\right)n\lambda^n, \binom{n}{2}\lambda^{n-2} = \frac{n^2-n}{2}\lambda^{n-2} = \left(\frac{1}{2\lambda^2}\right)n^2\lambda^n - \left(\frac{1}{2\lambda^2}\right)n\lambda^n, \dots)$$

$\rightsquigarrow \mathbf{C}\mathbf{J}^n\mathbf{C}^{-1}$ minden eleme a $\lambda_i^n, n\lambda_i^n, n^2\lambda_i^n, \dots, n^{a_i-1}\lambda_i^n$ elemek lineáris kombinációja, ahol a_i a λ_i multiplicitása.

- 3. következik az előzőből, hisz ekkor $a_i = 1$ minden $i = 1, 2, \dots, d$ -re.

P $x_n = 5x_{n-1} - 8x_{n-2} + 4x_{n-3}, x_0 = 0, x_1 = 1, x_2 = 5.$

M $\chi(\lambda) = \lambda^3 - 5\lambda^2 + 8\lambda - 4 = (\lambda - 1)(\lambda - 2)^2 \rightsquigarrow$

Összes megoldás: $x_n = c_1 1^n + c_2 2^n + c_3 n 2^n.$

Kezdeti feltételekből: $c_1 = 1, c_2 = -1, c_3 = 1,$

- $x_n = 1 - 2^n + n 2^n, (0, 1, 5, 17, 49, 129, \dots)$

P $x_n = -2x_{n-1} - 5x_{n-2}, x_0 = x_1 = 1.$

M $\chi(\lambda) = \lambda^2 + 2\lambda + 5 = (\lambda + 1 - 2i)(\lambda + 1 + 2i) \rightsquigarrow$

Összes megoldás: $x_n = c_1(-1 + 2i)^n + c_2(-1 - 2i)^n.$

Kezdeti feltételekből: $c_1 = (1 - i)/2, c_2 = (1 + i)/2,$

- $x_n = \frac{1 - i}{2}(-1 + 2i)^n + \frac{1 + i}{2}(-1 - 2i)^n, (1, 1, -7, 9, 17, -79, \dots)$

P Konvergens-e az $x_{n+1} = \frac{1}{4}x_n - \frac{1}{4}x_{n-1} + 1$ sorozat? Mi a határértéke?

M
$$\begin{bmatrix} x_n \\ x_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{n-1} \\ x_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \rightsquigarrow \begin{vmatrix} -x & 1 \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} - x \end{vmatrix} = x^2 - \frac{1}{4}x + \frac{1}{4} \rightsquigarrow$$
$$\rho(\mathbf{A}) < 1 \rightsquigarrow \text{a sorozat konvergens.}$$

tudjuk hogy konv: tfh $x_n \rightarrow a \rightsquigarrow x_{n-1} \rightarrow a, x_{n+1} \rightarrow a$ és

$$x_{n+1} = \frac{1}{4}x_n - \frac{1}{4}x_{n-1} + 1 \rightsquigarrow a = \frac{1}{4}a - \frac{1}{4}a + 1 \rightsquigarrow a = 1.$$

m Természetesen számolhatunk a mátrixinverzszel, de az itt több számolást igényel. Ellenőrzésül:

$$(\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ \frac{1}{4} & \frac{3}{4} \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{3}{4} & 1 \\ -\frac{1}{4} & 1 \end{bmatrix} \rightsquigarrow$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \begin{bmatrix} x_n \\ x_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{4} & 1 \\ -\frac{1}{4} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \rightsquigarrow \lim_{n \rightarrow \infty} x_n = 1.$$

Differenciaegyenlet-rendszerek

Differenciaegyenletek alkalmazásai

P Számítsuk ki az alábbi n -edrendű determináns értékét:

$$D_n = \begin{vmatrix} 2 & -1 & & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & -1 & 2 & -1 \\ 0 & & & -1 & 2 \end{vmatrix}$$

M $D_n = 2D_{n-1} - D_{n-2}$, ugyanis az első sor szerint kifejtve

$$D_n = 2 \begin{vmatrix} 2 & -1 & & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & -1 & 2 & -1 \\ 0 & & & -1 & 2 \end{vmatrix}_{(n-1)} - (-1) \begin{vmatrix} -1 & -1 & & 0 \\ 0 & 2 & -1 & \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & -1 & 2 & -1 \\ 0 & & & -1 & 2 \end{vmatrix}_{(n-1)}$$

$$= 2 \begin{vmatrix} 2 & -1 & & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & -1 & 2 & -1 \\ 0 & & & -1 & 2 \end{vmatrix}_{(n-1)} - \begin{vmatrix} 2 & -1 & & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & -1 & 2 & -1 \\ 0 & & & -1 & 2 \end{vmatrix}_{(n-2)}$$

- $D_1 = 2, D_2 = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 3$

$$\lambda^2 - 2\lambda + 1 \rightsquigarrow \lambda = 1$$

A két független megoldás $(1, 1, 1, 1, \dots), (0, 1, 2, 3, \dots)$

- $D_1: c_1 + c_2 = 2, D_2: c_1 + 2c_2 = 3 \rightsquigarrow c_1 = c_2 = 1$
- $\rightsquigarrow D_n = n + 1.$

P Számítsuk ki az alábbi integrál értékét, ha $a \in \mathbb{R}$ konstans, $a \neq k\pi$:

$$I_n = \int_0^\pi \frac{\cos nx - \cos na}{\cos x - \cos a} dx$$

M $I_0 = 0$, $I_1 = \pi$, $I_{n+1} - (2 \cos a)I_n + I_{n-1} = 0$, ugyanis

$$\begin{aligned} & \int_0^\pi \frac{\cos nx \cos x - \sin nx \sin x - \cos na \cos a + \sin na \sin a}{\cos x - \cos a} \\ & - 2 \cos a \frac{\cos nx - \cos na}{\cos x - \cos a} \\ & + \frac{\cos nx \cos x + \sin nx \sin x - \cos na \cos a - \sin na \sin a}{\cos x - \cos a} dx \\ & = \int_0^\pi 2 \cos nx dx = 0, \text{ mert } n > 0. \end{aligned}$$

$$- \lambda^2 - (2 \cos a)\lambda + 1 = 0 \rightsquigarrow \lambda_{1,2} = \frac{2 \cos a \pm \sqrt{4 \cos^2 a - 4}}{2} = e^{\pm ai}$$

az alapmegoldások: $(1, e^{ai}, e^{2ai}, e^{3ai}, \dots)$, $(1, e^{-ai}, e^{-2ai}, e^{-3ai}, \dots)$.

$$c_1 + c_2 = 0, c_1 e^{ai} + c_2 e^{-ai} = \pi \rightsquigarrow$$

$$c_1(2i \sin a) = \pi \rightsquigarrow c_1 = \frac{\pi}{2i \sin a}$$

$$- I_n = \frac{\pi}{2i \sin a} (\cos na + i \sin na) - \frac{\pi}{2i \sin a} (\cos na - i \sin na) = \pi \frac{\sin na}{\sin a}$$