

NÉV \_\_\_\_\_

NEPTUNKÓD \_\_\_\_\_

**Lineáris algebra mérnököknek**

Az összpontszám 50. A válaszokat írjuk a kérdéshez tartozó üres dobozba! Segédeszköz nem használható!

**0.** Válaszoljunk az alábbi kérdésekre valamely **definíció** alapján! (1-1 pont)

- a) Az  $\mathbf{A}, \mathbf{B} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mátrixok hasonlóak, ha
- b) Legyen  $\mathcal{V}$  és  $\mathcal{W}$  két  $\mathbb{F}$  test fölötti vektortér. Egy  $L : \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{W}$  függvényt lineáris leképezésnek nevezünk, ha
- c) Azt mondjuk, hogy a  $\lambda$  szám az  $L : \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{V}$  lineáris transzformáció sajátértéke, ha
- d) Az  $x_1, x_2, x_3, x_4$  számokhoz tartozó Vandermonde-determináns definíció szerint =

e) Az  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mátrixot ortogonálisnak nevezzük, ha

**1.** Válaszoljunk az alábbi kérdésekre valamely **tétel** alapján! (1-1-1-2 pont)

- a) Egy lineáris egyenletrendszer ekvivalens átalakításai a következők:
- b) Hány elemű lehet egy 3-ismeretlenes,  $\mathbb{F}_2$  fölötti inhomogén lineáris egyenletrendszer megoldáshalmaza?
- c) Soroljon fel a rangon kívül további legalább négy, a báziscserére nézve invariáns mátrixtulajdonságot (vagy a mátrixhoz rendelt valamely objektumot)!
- d) A táblázat bal felében az  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mátrix diagonalizálhatóságának két típusa, a jobb felében az  $\mathbf{A}$  mátrixra vonatkozó tulajdonságok szerepelnek. Írjuk le a köztük lévő kapcsolatokat ( $\Rightarrow$ ,  $\Leftarrow$ ,  $\Leftrightarrow$ )!

A: diagonalizálható	1: szimmetrikus
	2: sajátértékei különbözők
B: ortogonálisan diagonalizálható	3: sajátalterei direkt összege $\mathbb{R}^n$
	4: $\mathbb{R}^n$ -nek van sajátvektoraiból álló bázisa

**2. vizsga**

**2020-01-14**

**2.** Mindegyik állításról állapítsuk meg, hogy igaz vagy hamis (I|H)! (5 pont)

- a) Egy konzisztens egyenletrendszer minden megoldása egyúttal optimális megoldás is.
- b) Ha az  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$  egyenletrendszernek végtelen sok megoldása van, és  $\mathbf{A}$  négyzetes, akkor  $\det(\mathbf{A}) \neq 0$ .
- c) Ha  $\mathcal{U}$  altere  $\mathcal{V}$ -nek és  $\mathcal{V}$  altere  $\mathcal{W}$ -nek, akkor  $\mathcal{U}$  altere  $\mathcal{W}$ -nek!
- d) Ha az  $\mathbf{A}$  mátrix nilpotens, akkor  $\mathbf{I} - \mathbf{A}$  invertálható!
- e) Tetszőleges  $\mathbf{A}$  valós mátrixra  $r(\mathbf{A}) = r(\mathbf{A}^T \mathbf{A})$ .

**3.** Írjuk le a legjobb közelítés tételét, és annak bizonyítását! (5 pont)

4. Határozzuk meg az

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -5 \\ 1 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

mátrix sajátfelbontását!

(4 pont)

5. Írjuk fel az  $\mathbf{A}$  mátrix egy Jordan-bázisát és Jordan-felbontását!

(5 pont)

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

6. a) Mennyi az  $(1, 1, 2)$ ,  $(-1, 1, 0)$ ,  $(1, 2, 1)$  vektorok által kifeszített paralelepipedon térfogata? E három vektor jobbrendszer vagy balrendszer alkot?

b)  $\mathbf{u} = (-1, 1, -1, 1, -1, 1)$ ,  $\mathbf{v} = (1, 0, 1, 0, 1, 0) \in \mathbb{R}^6$  vektorok hajlásszöge?

c)  $\begin{bmatrix} 1 & i \\ 0 & i \end{bmatrix}^H \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix} =$

d)  $\begin{vmatrix} 2 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \end{vmatrix} =$

e) Hány dimenziós a  $D : \mathcal{P}_4 \rightarrow \mathcal{P}_4; p(x) \mapsto p''(x)$  leképezés magtere és képtere? ( $\mathcal{P}_4$  a legfőbb negyedfokú valószínűleg polinomok vektortere) (2 pont)

7. Határozzuk meg  $x$  értékét a Cramer-szabállyal, és adjuk meg az együtthatómátrix LU-felbontását!

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 6 & 4 \\ 0 & -1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -5 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

8. Keressünk ortogonális bázist, melyben az

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 2 & -1 & 4 \\ -2 & 4 & -1 \end{bmatrix}$$

mátrix diagonális alakú!

9. Legyen  $f(x, y) = ax + by + c$ . E függvény grafikonja egy sík. Egy mérés során adott  $(x, y)$  helyeken a következő  $f(x, y)$  értékeket mérjük:

$(x, y)$	$(0, 0)$	$(1, 0)$	$(0, 1)$	$(1, 1)$
$f(x, y)$	2	2	2	6

E pontok nincsenek egy síkon. Határozzuk meg az  $a, b, c$  értékeket úgy, hogy az eltérések négyzetösszege minimális legyen (írjunk fel az  $a, b, c$  ismeretlenekre egyenletrendszert, és határozzuk meg annak optimális megoldását)!