

1. A Gram-mátrix és vetítőmátrix segítségével is számoljuk ki a $\mathbf{v} = (3, 1, 3, 5)$ vektornak a $\mathbf{a}_1 = (1, 1, 0, 0)$, $\mathbf{a}_2 = (0, 0, 1, 1)$, $\mathbf{a}_3 = (1, 0, 1, 0)$ vektorok által kifeszített altérre eső merőleges vetületét!

Megoldás. (1) Gram-mátrixszal:

Legyen $\mathbf{A} = [\mathbf{a}_1 \mid \mathbf{a}_2 \mid \mathbf{a}_3]$. Ekkor a Gram-mátrix

$$\mathbf{G} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1 \cdot \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_1 \cdot \mathbf{a}_2 & \mathbf{a}_1 \cdot \mathbf{a}_3 \\ \mathbf{a}_2 \cdot \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 \cdot \mathbf{a}_2 & \mathbf{a}_2 \cdot \mathbf{a}_3 \\ \mathbf{a}_3 \cdot \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_3 \cdot \mathbf{a}_2 & \mathbf{a}_3 \cdot \mathbf{a}_3 \end{bmatrix} = \mathbf{A}^T \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix},$$

az $\mathbf{a}_i \cdot \mathbf{v}$ szorzatok vektora

$$\mathbf{b} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1 \cdot \mathbf{v} \\ \mathbf{a}_2 \cdot \mathbf{v} \\ \mathbf{a}_3 \cdot \mathbf{v} \end{bmatrix} = \mathbf{A}^T \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 4 \\ 8 \\ 6 \end{bmatrix},$$

végül a $\mathbf{G}\mathbf{c} = \mathbf{b}$ egyenletrendszer megoldása $\mathbf{c} = (2, 4, 0)$, amiből a keresett vetület

$$c_1 \mathbf{a}_1 + c_2 \mathbf{a}_2 + c_3 \mathbf{a}_3 = \mathbf{A}\mathbf{c} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \\ 4 \end{bmatrix}.$$

(2) **vetítőmátrixszal:** A vetítőmátrixot megadó képlet $\mathbf{P} = \mathbf{A}(\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T$, ebbe helyettesítve a fenti \mathbf{A} mátrixot:

$$\mathbf{P} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 3 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{P}\mathbf{v} = \mathbf{P} \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \\ 4 \end{bmatrix}.$$

2. Számítsuk ki a következő mátrixok pszeudo inverzét:

a) $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 5 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$ b) $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$ c) $\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

d) $\mathbf{D} = \begin{bmatrix} 3 & -1 & -3 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ e) $\mathbf{E} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -5 \\ -4 & 2 & 10 \end{bmatrix}$

Megoldás. a) \mathbf{A} teljes sorrangú.

$$\mathbf{A}\mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} 26 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \quad (\mathbf{A}\mathbf{A}^T)^{-1} = \frac{1}{51} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 26 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}^+ = \mathbf{A}^T (\mathbf{A}\mathbf{A}^T)^{-1} = \frac{1}{51} \begin{bmatrix} 10 & 5 \\ 1 & -25 \\ 1 & 26 \end{bmatrix}$$

b) \mathbf{B} teljes oszloprangú.

$$\mathbf{B}^T \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 10 & -3 \\ -3 & 5 \end{bmatrix}, \quad (\mathbf{B}^T \mathbf{B})^{-1} = \frac{1}{41} \begin{bmatrix} 5 & 3 \\ 3 & 10 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{B}^+ = (\mathbf{B}^T \mathbf{B})^{-1} \mathbf{B}^T = \frac{1}{41} \begin{bmatrix} 5 & 12 & 6 \\ 3 & -1 & 20 \end{bmatrix}$$

c) \mathbf{C} teljes oszloprangú, tehát eljárhatunk úgy, mint a b) pontban. De észrevehetjük, hogy \mathbf{C} blokkdiagonális, amelynek pszeudo inverze szintén blokkdiagonális a blokkok pszeudo inverzével:

$$\mathbf{C} = \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right], \quad \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{array} \right]^{-1} = \left[\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right],$$

$$\left[\begin{array}{cc} 2 & 2 \\ 1 & 1 \end{array} \right]^+ = \left[\begin{array}{cc} \frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ \frac{1}{5} & \frac{2}{5} \end{array} \right], \quad \mathbf{C}^+ = \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} \end{array} \right]$$

d) A bázisfelbontás a redukált lépcsős alak alapján

$$\mathbf{D} = \mathbf{F}\mathbf{G} = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 2 & -1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -3 \end{bmatrix}.$$

A teljes oszloprangú \mathbf{F} és teljes sorrangú \mathbf{G} inverzét a korábbi módon számolva

$$\mathbf{F}^+ = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 1 & -4 & -5 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{G}^+ = \frac{1}{14} \begin{bmatrix} 10 & -6 \\ -6 & 5 \\ -2 & -3 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{D}^+ = \mathbf{G}^+ \mathbf{F}^+ = \frac{1}{3 \cdot 14} \begin{bmatrix} 4 & 14 & 10 \\ -1 & -14 & -13 \\ -5 & 14 & 19 \end{bmatrix}$$

e) Az \mathbf{E} mátrix bázisfelbontása

$$\mathbf{E} = \begin{bmatrix} 2 \\ -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{5}{2} \end{bmatrix}.$$

A törtekkel való számolás minimalizálása érdekében legyen

$$\mathbf{E} = \mathbf{B}\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -5 \end{bmatrix}.$$

$\mathbf{B}^T \mathbf{B} = 5$, $(\mathbf{B}^T \mathbf{B})^{-1} = \frac{1}{5}$, $\mathbf{C}\mathbf{C}^T = 30$, $(\mathbf{C}\mathbf{C}^T)^{-1} = \frac{1}{30}$, így

$$\mathbf{B}^+ = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 1 & -2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{C}^+ = \frac{1}{30} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ -5 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{E}^+ = \frac{1}{5 \cdot 30} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \end{bmatrix} = \frac{1}{5 \cdot 30} \begin{bmatrix} 2 & -4 \\ -1 & 2 \\ -5 & 10 \end{bmatrix}$$

3. Adjunk ortonormált bázist az $\mathbf{a}_1 = (1, 1, 1, 1)$, $\mathbf{a}_2 = (-1, 4, 4, -1)$, $\mathbf{a}_3 = (4, -2, 2, 0)$ vektorok által kifeszített altérben.

Megoldás. Legyen $\mathbf{b}_1 = \mathbf{a}_1 = (1, 1, 1, 1)$.

$$\mathbf{b}_2 = \mathbf{a}_2 - \frac{\mathbf{b}_1(\mathbf{b}_1^T \mathbf{a}_2)}{\mathbf{b}_1^T \mathbf{b}_1} = \begin{bmatrix} -1 \\ 4 \\ 4 \\ -1 \end{bmatrix} - \frac{6}{4} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{5}{2} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

Mivel csak \mathbf{b}_2 iránya számít, az egyszerűség kedvéért folytathatjuk a számolást a $\mathbf{b}_2 = (-1, 1, 1, -1)$ vektorral.

$$\begin{aligned} \mathbf{b}_3 &= \mathbf{a}_3 - \frac{\mathbf{b}_1(\mathbf{b}_1^T \mathbf{a}_3)}{\mathbf{b}_1^T \mathbf{b}_1} - \frac{\mathbf{b}_2(\mathbf{b}_2^T \mathbf{a}_3)}{\mathbf{b}_2^T \mathbf{b}_2} \\ &= \begin{bmatrix} 4 \\ -2 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} - \frac{4}{4} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{4}{4} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

A három vektort normalva kapjuk az ortonormált bázist: $\left\{ \frac{1}{2}(1, 1, 1, 1), \frac{1}{2}(-1, 1, 1, -1), \frac{1}{2}(1, -1, 1, -1) \right\}$.

4. Adjunk ortonormált bázist az $\mathbf{a}_1 = (i, i, 1, 1)$, $\mathbf{a}_2 = (0, 2i, 1+i, 1-i)$, $\mathbf{a}_3 = (1, -1+2i, 2+i, -i)$ vektorok által kifeszített altérben.

Megoldás. Legyen $\mathbf{b}_1 = \mathbf{a}_1 = (i, i, 1, 1)$.

$$\mathbf{b}_2 = \mathbf{a}_2 - \frac{\mathbf{b}_1(\mathbf{b}_1^H \mathbf{a}_2)}{\mathbf{b}_1^H \mathbf{b}_1} = \begin{bmatrix} 0 \\ 2i \\ 1+i \\ 1-i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} i \\ i \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i \\ i \\ i \\ -i \end{bmatrix}.$$

Hasonlóan folytatva

$$\begin{aligned} \mathbf{b}_3 &= \mathbf{a}_3 - \frac{\mathbf{b}_1(\mathbf{b}_1^H \mathbf{a}_3)}{\mathbf{b}_1^H \mathbf{b}_1} - \frac{\mathbf{b}_2(\mathbf{b}_2^H \mathbf{a}_3)}{\mathbf{b}_2^H \mathbf{b}_2} \\ &= \begin{bmatrix} 1 \\ -1+2i \\ 2+i \\ -i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} i \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -i \\ i \\ -i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

A három vektort normálva kapjuk az ortonormált bázist: $\{\frac{1}{2}(i, i, 1, 1), \frac{1}{2}(-i, i, -i, -i), \frac{1}{2}(1, -1, 1, -1)\}$.

5. Ortogonalizáljuk az $\{1, x, x^2\}$ polinomrendszert a

$$\langle p, q \rangle = \int_0^1 pq$$

skalárszorzatra nézve. (ld. még az online „Legjobb közelítés a polinomok terében” feladatot)

Megoldás. A legfőbb másodfokú polinomok \mathcal{P}_2 terében az $a_1 = 1, a_2 = x, a_3 = x^2$ polinomok bázist alkot. Legyen $b_1 = 1$.

$$b_2 = a_2 - \frac{\langle b_1, a_2 \rangle}{\|b_1\|^2} b_1 = x - \frac{\int_0^1 1 \cdot x dx}{\int_0^1 1^2 dx} 1 = x - \frac{1}{2}.$$

Hasonlóan

$$\begin{aligned} b_3 &= a_3 - \frac{\langle b_1, a_3 \rangle}{\|b_1\|^2} b_1 - \frac{\langle b_2, a_3 \rangle}{\|b_2\|^2} b_2 \\ &= x^2 - \frac{\int_0^1 1 \cdot x^2 dx}{\int_0^1 1^2 dx} 1 - \frac{\int_0^1 (x - \frac{1}{2}) \cdot x^2 dx}{\int_0^1 (x - \frac{1}{2})^2 dx} \left(x - \frac{1}{2}\right) \\ &= x^2 - x + \frac{1}{6}. \end{aligned}$$

Tehát e skalárszorzatra nézve az $1, x - \frac{1}{2}, x^2 - x + \frac{1}{6}$ függvények a \mathcal{P}_2 tér ortogonális bázisát alkotják.

6. Adjuk meg a következő mátrixok QR-felbontását:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 1 & 4 & -2 \\ 1 & 4 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Megoldás. Az \mathbf{A} mátrix oszlopaiból már elkészítettünk a 3. feladatban egy ortogonális rendszert, így annak jelölésével

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} \mathbf{b}_1^T \\ \mathbf{b}_2^T \\ \mathbf{b}_3^T \end{bmatrix} \quad \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 0 & 5 & -2 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix},$$

azaz

$$\mathbf{A} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 0 & 5 & -2 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

A \mathbf{B} mátrix teljes oszloprangú, a kétdimenziós első oszlophoz a középiskolában tanult módon választunk merőleget, majd normáljuk. (Ha a $(-1, 3)$ -at választjuk, akkor \mathbf{R} átlójában negatív elem is lesz, így $(1, -3)$ a kívánt választás.)

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \frac{3}{\sqrt{10}} & \frac{1}{\sqrt{10}} \\ \frac{1}{\sqrt{10}} & -\frac{3}{\sqrt{10}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{10}{\sqrt{10}} & \frac{6}{\sqrt{10}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{10}} \end{bmatrix}$$

A \mathbf{C} mátrix oszlopaiból (Gram-Schmidt ortogonalizáció alkalmazásával) az $(1, 1, 0), (1, -1, 2), (-1, 1, 1)$ irányokat kapjuk, amelyeket normálni kell. (Mivel háromdimenziósak, a harmadik az első kettő vektori szorzásával is megkapható, esetleg

(-1) -gyel szorozva, ha az \mathbf{R} főátlójába negatív elem kerülne.)

$$\begin{aligned} \mathbf{R} &= \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{3}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & 0 & \frac{2}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} \\ \mathbf{C} &= \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{3}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & 0 & \frac{2}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

7. Adjuk meg az alábbi egyenletrendszerek legkisebb abszolútértékű optimális megoldását a normálegyenlet segítségével, majd (az előző feladatokban meghatározott) pszeudoinverz vagy QR-felbontás segítségével. Melyik egyenletrendszernek van egyetlen és melyiknek végtelen sok optimális megoldása?

$$\begin{aligned} x - y + 4z &= 2 \\ 2x - y - 5z &= 0 & x + 4y - 2z &= 6 \\ -4x + 2y + 10z &= 15 & x + 4y + 2z &= 4 \\ & & x - y &= 2 \end{aligned}$$

Megoldás. Mindkét egyenletrendszer ellentmondásos, a második együttthatómátrixa teljes oszloprangú, így egyetlen optimális megoldása van (ami szükségképpen a sortérbe esik).

Az $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ egyenlethez tartozó $\mathbf{A}^T \mathbf{Ax} = \mathbf{A}^T \mathbf{b}$ normálegyenlet az első egyenletrendszer esetén

$$\begin{bmatrix} 20 & -10 & -50 \\ -10 & 5 & 25 \\ -50 & 25 & 125 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} -60 \\ 30 \\ 150 \end{bmatrix}$$

A bővített mátrix redukált lépcsős alakja

$$\text{rref} \begin{bmatrix} 20 & -10 & -50 & -60 \\ -10 & 5 & 25 & 30 \\ -50 & 25 & 125 & 150 \end{bmatrix} = [1 \quad -1/2 \quad -5/2 \quad -3]$$

Innen az összes megoldás

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} s + \begin{bmatrix} 5/2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} t.$$

A sortérbe eső megoldáshoz vezető egyenletrendszer bővített mátrixa és annak redukált lépcsős alakja

$$\text{rref} \begin{bmatrix} 1 & -1/2 & -5/2 & -3 \\ 1/2 & 1 & 0 & 0 \\ 5/2 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -2/5 \\ 0 & 1 & 0 & 1/5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Az 1.e) feladat \mathbf{E} mátrixának pszeudoinverzével:

$$\mathbf{x} = \frac{1}{5 \cdot 30} \begin{bmatrix} 2 & -4 \\ -1 & 2 \\ -5 & 10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 15 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 5 \end{bmatrix}.$$

A második egyenletrendszerhez tartozó normálegyenlet bővített mátrixa és annak redukált lépcsős alakja

$$\text{rref} \begin{bmatrix} 4 & 6 & 4 & 14 \\ 6 & 34 & -4 & 36 \\ 4 & -4 & 24 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & -1/4 \end{bmatrix}$$

Tehát az optimális megoldás $(3, 1/2, -1/4)$.

A 3. feladat \mathbf{A} mátrixának QR felbontásával

$$\mathbf{Q}^T \mathbf{b} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{R} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 0 & 5 & -2 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Ez utóbbi egyenletből rendre $z = -1/4, y = 1/2, x = 3$.

8. Adja meg a következő mátrix QR-felbontását Givens-forgatással, majd Householder-tükrözéssel!

$$A = \begin{bmatrix} 8 & 3 & -4 \\ 0 & 4 & 2 \\ 15 & 12 & 1 \end{bmatrix}$$

Megoldás. *Givens-forgatás:* Az első sor első elemével nullázzuk ki a harmadik sor első elemét (a második sor első eleme már eleve nulla). $r^2 = 64 + 225 = 17^2$, $\mathbf{A}_1 = \mathbf{Q}_1 \mathbf{A}$, azaz

$$\mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} \frac{8}{17} & 0 & \frac{15}{17} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\frac{15}{17} & 0 & \frac{8}{17} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 8 & 3 & -4 \\ 0 & 4 & 2 \\ 15 & 12 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

A második sor második elemével nullázzuk ki az harmadik sor második elemét, $r^2 = 9 + 16 = 5^2$, és $\mathbf{A}_2 = \mathbf{Q}_2 \mathbf{A}_1$, azaz

$$\mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{4}{5} & \frac{3}{5} \\ 0 & -\frac{3}{5} & \frac{4}{5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & 3 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \mathbf{Q}_1^T \mathbf{Q}_2^T \mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} \frac{8}{17} & -\frac{9}{17} & -\frac{12}{17} \\ 0 & \frac{4}{5} & -\frac{3}{5} \\ \frac{15}{17} & \frac{24}{85} & \frac{32}{85} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Householder-tükrözés: $|(8, 0, 15)| = 17$, így $(8, 0, 15) - (17, 0, 0) = (-9, 0, 15) = \mathbf{a}$,

$$\begin{aligned} \mathbf{Q}_1 &= \mathbf{I} - \frac{2}{\mathbf{a}^T \mathbf{a}} \mathbf{a} \mathbf{a}^T \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - \frac{2}{81 + 225} \begin{bmatrix} -9 \\ 0 \\ 15 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -9 & 0 & 15 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - \frac{1}{153} \begin{bmatrix} 81 & 0 & -135 \\ 0 & 0 & 0 \\ -135 & 0 & 225 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{153} \begin{bmatrix} 72 & 0 & 135 \\ 0 & 153 & 0 \\ 135 & 0 & -72 \end{bmatrix} = \frac{1}{17} \begin{bmatrix} 8 & 0 & 15 \\ 0 & 17 & 0 \\ 15 & 0 & -8 \end{bmatrix} \\ \mathbf{A}_1 &= \mathbf{Q}_1 \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & -3 & -4 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

A jobb alsó 2×2 -es blokkot alakítjuk tovább.

$|(4, -3)| = 5$, így $(4, -3) - (5, 0) = (-1, -3) = \mathbf{b}$

$$\begin{aligned} \mathbf{Q}_2 &= \mathbf{I} - \frac{2}{\mathbf{b}^T \mathbf{b}} \mathbf{b} \mathbf{b}^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \frac{2}{10} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 9 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -3 & -4 \end{bmatrix} \\ \mathbf{Q}_2 \mathbf{A}_1 &= \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & -3 \\ 0 & -3 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & -3 & -4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \\ \mathbf{A} &= \mathbf{Q}_1^T \mathbf{Q}_2^T \mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} \frac{8}{17} & -\frac{9}{17} & -\frac{12}{17} \\ 0 & \frac{4}{5} & -\frac{3}{5} \\ \frac{15}{17} & \frac{24}{85} & \frac{32}{85} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 17 & 12 & -1 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Feladatok az online tananyagból

Skaláris szorzás másik bázisban
 Vektorok hossza, távolsága, szöge
 Ortogonális (merőleges) polinomok
 Ortonormált trigonometrikus függvények
 Skaláris szorzat kiszámítása normából
 Adjungált fölrása
 Skaláris szorzás komplex euklideszi térben
 Vetítés Gram-mátrisszal
 Vetítómátrix felírása
 Legjobb közelítés ortogonális bázis esetén
 Optimális megoldások
 Három vektor \mathbb{R}^4 -ben
 QR-felbontás (3×3)
 QR-felbontás (4×4)
 Optimális megoldás QR-felbontásból
 Sortérre merőleges oszloptér
 Paralelogramma azonosság
Legjobb közelítés a polinomok terében
 Vetítő és merőleges vetítő mátrix
 Lineáris regresszió
 Pseudoinverz
Egyenletrendszer optimális megoldása pseudoinverzrel
 Ortogonalizáció összefüggő vektorokkal
Pseudoinverz QR-felbontásból
 Bázis, melyben a skaláris szorzás standard lesz
Polinomiális regresszió
 Ortogonalizáció komplex vektorokkal
Givens-forgatás, Householder-tükrözés